

INTERNATIONAL STANDARD

NORME INTERNATIONALE



**Digital addressable lighting interface –
Part 303: Particular requirements – Input devices – Occupancy sensor**

**Interface d'éclairage adressable numérique –
Partie 303: Exigences particulières – Dispositifs d'entrée – Capteur de présence**



THIS PUBLICATION IS COPYRIGHT PROTECTED

Copyright © 2017 IEC, Geneva, Switzerland

All rights reserved. Unless otherwise specified, no part of this publication may be reproduced or utilized in any form or by any means, electronic or mechanical, including photocopying and microfilm, without permission in writing from either IEC or IEC's member National Committee in the country of the requester. If you have any questions about IEC copyright or have an enquiry about obtaining additional rights to this publication, please contact the address below or your local IEC member National Committee for further information.

Droits de reproduction réservés. Sauf indication contraire, aucune partie de cette publication ne peut être reproduite ni utilisée sous quelque forme que ce soit et par aucun procédé, électronique ou mécanique, y compris la photocopie et les microfilms, sans l'accord écrit de l'IEC ou du Comité national de l'IEC du pays du demandeur. Si vous avez des questions sur le copyright de l'IEC ou si vous désirez obtenir des droits supplémentaires sur cette publication, utilisez les coordonnées ci-après ou contactez le Comité national de l'IEC de votre pays de résidence.

IEC Central Office
3, rue de Varembe
CH-1211 Geneva 20
Switzerland

Tel.: +41 22 919 02 11
Fax: +41 22 919 03 00
info@iec.ch
www.iec.ch

About the IEC

The International Electrotechnical Commission (IEC) is the leading global organization that prepares and publishes International Standards for all electrical, electronic and related technologies.

About IEC publications

The technical content of IEC publications is kept under constant review by the IEC. Please make sure that you have the latest edition, a corrigenda or an amendment might have been published.

IEC Catalogue - webstore.iec.ch/catalogue

The stand-alone application for consulting the entire bibliographical information on IEC International Standards, Technical Specifications, Technical Reports and other documents. Available for PC, Mac OS, Android Tablets and iPad.

IEC publications search - www.iec.ch/searchpub

The advanced search enables to find IEC publications by a variety of criteria (reference number, text, technical committee,...). It also gives information on projects, replaced and withdrawn publications.

IEC Just Published - webstore.iec.ch/justpublished

Stay up to date on all new IEC publications. Just Published details all new publications released. Available online and also once a month by email.

Electropedia - www.electropedia.org

The world's leading online dictionary of electronic and electrical terms containing 20 000 terms and definitions in English and French, with equivalent terms in 16 additional languages. Also known as the International Electrotechnical Vocabulary (IEV) online.

IEC Glossary - std.iec.ch/glossary

65 000 electrotechnical terminology entries in English and French extracted from the Terms and Definitions clause of IEC publications issued since 2002. Some entries have been collected from earlier publications of IEC TC 37, 77, 86 and CISPR.

IEC Customer Service Centre - webstore.iec.ch/csc

If you wish to give us your feedback on this publication or need further assistance, please contact the Customer Service Centre: csc@iec.ch.

A propos de l'IEC

La Commission Electrotechnique Internationale (IEC) est la première organisation mondiale qui élabore et publie des Normes internationales pour tout ce qui a trait à l'électricité, à l'électronique et aux technologies apparentées.

A propos des publications IEC

Le contenu technique des publications IEC est constamment revu. Veuillez vous assurer que vous possédez l'édition la plus récente, un corrigendum ou amendement peut avoir été publié.

Catalogue IEC - webstore.iec.ch/catalogue

Application autonome pour consulter tous les renseignements bibliographiques sur les Normes internationales, Spécifications techniques, Rapports techniques et autres documents de l'IEC. Disponible pour PC, Mac OS, tablettes Android et iPad.

Recherche de publications IEC - www.iec.ch/searchpub

La recherche avancée permet de trouver des publications IEC en utilisant différents critères (numéro de référence, texte, comité d'études,...). Elle donne aussi des informations sur les projets et les publications remplacées ou retirées.

IEC Just Published - webstore.iec.ch/justpublished

Restez informé sur les nouvelles publications IEC. Just Published détaille les nouvelles publications parues. Disponible en ligne et aussi une fois par mois par email.

Electropedia - www.electropedia.org

Le premier dictionnaire en ligne de termes électroniques et électriques. Il contient 20 000 termes et définitions en anglais et en français, ainsi que les termes équivalents dans 16 langues additionnelles. Egalement appelé Vocabulaire Electrotechnique International (IEV) en ligne.

Glossaire IEC - std.iec.ch/glossary

65 000 entrées terminologiques électrotechniques, en anglais et en français, extraites des articles Termes et Définitions des publications IEC parues depuis 2002. Plus certaines entrées antérieures extraites des publications des CE 37, 77, 86 et CISPR de l'IEC.

Service Clients - webstore.iec.ch/csc

Si vous désirez nous donner des commentaires sur cette publication ou si vous avez des questions contactez-nous: csc@iec.ch.

INTERNATIONAL STANDARD

NORME INTERNATIONALE



**Digital addressable lighting interface –
Part 303: Particular requirements – Input devices – Occupancy sensor**

**Interface d'éclairage adressable numérique –
Partie 303: Exigences particulières – Dispositifs d'entrée – Capteur de présence**

INTERNATIONAL
ELECTROTECHNICAL
COMMISSION

COMMISSION
ELECTROTECHNIQUE
INTERNATIONALE

ICS 29.140.50; 29.140.99

ISBN 978-2-8322-4343-5

Warning! Make sure that you obtained this publication from an authorized distributor. Attention! Veuillez vous assurer que vous avez obtenu cette publication via un distributeur agréé.
--

CONTENTS

FOREWORD.....	4
INTRODUCTION.....	6
1 Scope.....	8
2 Normative references	8
3 Terms and definitions	8
4 General	9
4.1 General.....	9
4.2 Version number	9
4.3 Insulation	9
5 Electrical specification	9
6 Interface power supply	9
7 Transmission protocol structure	9
8 Timing	10
9 Method of operation.....	10
9.1 General.....	10
9.2 Instance type	10
9.3 Input signal and value	10
9.3.1 General	10
9.3.2 Input signal mapping for movement sensors	10
9.3.3 Input signal mapping for presence sensors	12
9.4 Events	12
9.4.1 Priority use	12
9.4.2 Bus usage	12
9.4.3 Encoding	13
9.4.4 Event configuration.....	13
9.4.5 Event generation	14
9.4.6 Movement trigger and catching	14
9.5 Configuring the input device.....	14
9.5.1 Using the hold timer.....	14
9.5.2 Using the report timer	15
9.5.3 Using the deadtime timer	15
9.5.4 Setting the timers	15
9.5.5 Manual configuration	16
9.6 Exception handling.....	16
9.6.1 Physical sensor failure.....	16
9.6.2 Manufacturer specific errors	16
9.6.3 Error value.....	16
10 Declaration of variables	17
11 Definition of commands	18
11.1 General.....	18
11.2 Overview sheets	18
11.2.1 General	18
11.2.2 Standard commands	18
11.3 Event messages	19
11.3.1 INPUT NOTIFICATION (<i>device/instance, event</i>).....	19
11.3.2 POWER NOTIFICATION (<i>device</i>)	19

11.4	Device control instructions	19
11.5	Device configuration instructions.....	19
11.6	Device queries	19
11.7	Instance control instructions	19
11.7.1	General	19
11.7.2	CATCH MOVEMENT	19
11.7.3	CANCEL HOLD TIMER.....	19
11.8	Instance configuration instructions	20
11.8.1	General	20
11.8.2	SET EVENT FILTER (<i>DTR0</i>)	20
11.8.3	SET HOLD TIMER (<i>DTR0</i>)	20
11.8.4	SET REPORT TIMER (<i>DTR0</i>).....	20
11.8.5	SET DEADTIME TIMER (<i>DTR0</i>)	20
11.9	Instance queries	20
11.9.1	General	20
11.9.2	QUERY INSTANCE ERROR	20
11.9.3	QUERY DEADTIME TIMER	20
11.9.4	QUERY HOLD TIMER.....	20
11.9.5	QUERY REPORT TIMER.....	20
11.9.6	QUERY CATCHING	21
11.10	Special commands.....	21
	Bibliography.....	22
	Figure 1 – IEC 62386 graphical overview	6
	Figure 2 – State diagram for movement based sensor.....	11
	Figure 3 – State diagram for presence sensor.....	12
	Table 1 – Meaning of “ <i>inputValue</i> ”	10
	Table 2 – Occupancy and vacancy events	13
	Table 3 – Event filter.....	14
	Table 4 – Event timer setting	15
	Table 5 – “ <i>manualCapabilityInstance3xx</i> ” values	16
	Table 6 – “ <i>instanceErrorByte</i> ” values	17
	Table 7 – Declaration of device variables.....	17
	Table 8 – Restrictions to instance variables defined in IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—	17
	Table 9 – Declaration of instance variables.....	18
	Table 10 – Standard commands.....	18

INTERNATIONAL ELECTROTECHNICAL COMMISSION

DIGITAL ADDRESSABLE LIGHTING INTERFACE –**Part 303: Particular requirements – Input devices –
Occupancy sensor****FOREWORD**

- 1) The International Electrotechnical Commission (IEC) is a worldwide organization for standardization comprising all national electrotechnical committees (IEC National Committees). The object of IEC is to promote international co-operation on all questions concerning standardization in the electrical and electronic fields. To this end and in addition to other activities, IEC publishes International Standards, Technical Specifications, Technical Reports, Publicly Available Specifications (PAS) and Guides (hereafter referred to as "IEC Publication(s)"). Their preparation is entrusted to technical committees; any IEC National Committee interested in the subject dealt with may participate in this preparatory work. International, governmental and non-governmental organizations liaising with the IEC also participate in this preparation. IEC collaborates closely with the International Organization for Standardization (ISO) in accordance with conditions determined by agreement between the two organizations.
- 2) The formal decisions or agreements of IEC on technical matters express, as nearly as possible, an international consensus of opinion on the relevant subjects since each technical committee has representation from all interested IEC National Committees.
- 3) IEC Publications have the form of recommendations for international use and are accepted by IEC National Committees in that sense. While all reasonable efforts are made to ensure that the technical content of IEC Publications is accurate, IEC cannot be held responsible for the way in which they are used or for any misinterpretation by any end user.
- 4) In order to promote international uniformity, IEC National Committees undertake to apply IEC Publications transparently to the maximum extent possible in their national and regional publications. Any divergence between any IEC Publication and the corresponding national or regional publication shall be clearly indicated in the latter.
- 5) IEC itself does not provide any attestation of conformity. Independent certification bodies provide conformity assessment services and, in some areas, access to IEC marks of conformity. IEC is not responsible for any services carried out by independent certification bodies.
- 6) All users should ensure that they have the latest edition of this publication.
- 7) No liability shall attach to IEC or its directors, employees, servants or agents including individual experts and members of its technical committees and IEC National Committees for any personal injury, property damage or other damage of any nature whatsoever, whether direct or indirect, or for costs (including legal fees) and expenses arising out of the publication, use of, or reliance upon, this IEC Publication or any other IEC Publications.
- 8) Attention is drawn to the Normative references cited in this publication. Use of the referenced publications is indispensable for the correct application of this publication.
- 9) Attention is drawn to the possibility that some of the elements of this IEC Publication may be the subject of patent rights. IEC shall not be held responsible for identifying any or all such patent rights.

International Standard IEC 62386-303 has been prepared by subcommittee 34C: Auxiliaries for lamps, of IEC technical committee 34: Lamps and related equipment.

The text of this standard is based on the following documents:

FDIS	Report on voting
34C/1313/FDIS	34C/1333/RVD

Full information on the voting for the approval of this International Standard can be found in the report on voting indicated in the above table.

This document has been drafted in accordance with the ISO/IEC Directives, Part 2.

This Part 303 of IEC 62386 is intended to be used in conjunction with:

- Part 101, which contains general requirements for system components;
- Part 103, which contains general requirements for control devices.

A list of all parts in the IEC 62386 series, published under the general title: *Digital addressable lighting interface*, can be found on the IEC website.

The committee has decided that the contents of this document will remain unchanged until the stability date indicated on the IEC website under "<http://webstore.iec.ch>" in the data related to the specific document. At this date, the document will be

- reconfirmed,
- withdrawn,
- replaced by a revised edition, or
- amended.

IMPORTANT – The 'colour inside' logo on the cover page of this publication indicates that it contains colours which are considered to be useful for the correct understanding of its contents. Users should therefore print this document using a colour printer.

INTRODUCTION

IEC 62386 contains several parts, referred to as series. The 1xx series includes the basic specifications. Part 101 contains general requirements for system components, Part 102 extends this information with general requirements for control gear and Part 103 extends it further with general requirements for control devices.

The 2xx parts extend the general requirements for control gear with lamp specific extensions (mainly for backward compatibility with Edition 1 of IEC 62386) and with control gear specific features.

The 3xx parts extend the general requirements for control devices with input device specific extensions describing the instance types as well as some common features that can be combined with multiple instance types.

This first edition of IEC 62386-303 is to be used in conjunction with IEC 62386-101:2014, IEC 62386-101:2014/AMD1:—, IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:— The division of IEC 62386 into separately published parts provides for ease of future amendments and revisions. Additional requirements will be added as and when a need for them is recognized.

The setup of the standards is graphically represented in Figure 1 below.

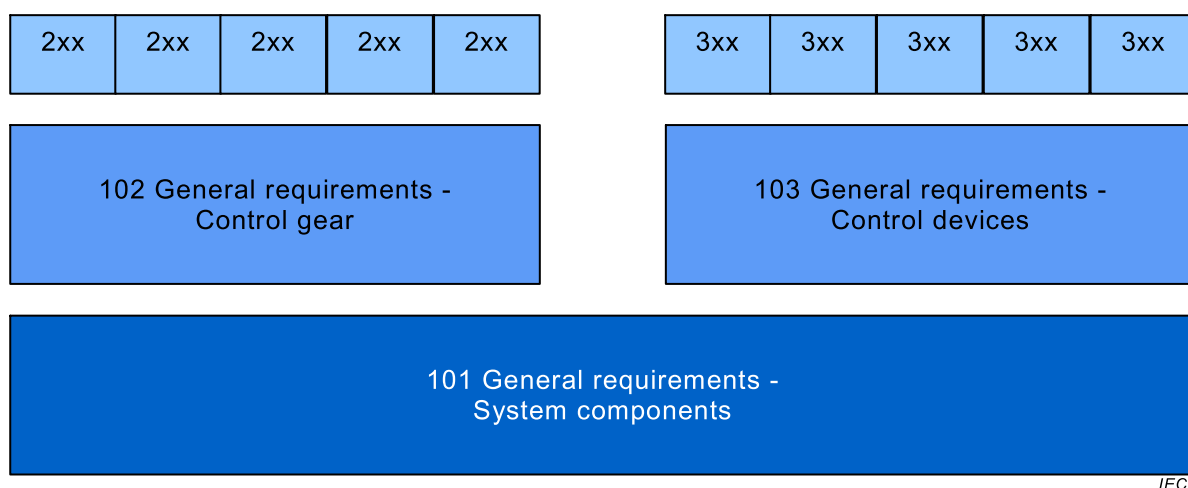


Figure 1 – IEC 62386 graphical overview

This document, and the other parts that make up the IEC 62386-300 series, in referring to any of the clauses of IEC 62386-1XX, specifies the extent to which such a clause is applicable; the parts also include additional requirements, as necessary.

Where the requirements of any of the clauses of IEC 62386-1XX are referred to in this document by the sentence “The requirements of IEC 62386-1XX, Clause “n” apply”, this sentence is to be interpreted as meaning that all requirements of the clause in question of Part 1XX apply, except any which are clearly inapplicable.

The standardization of the control interface for control devices is intended to achieve compatible co-existence and multi-master operation between electronic control gear and lighting control devices, below the level of building management systems. This document describes a method of implementing occupancy sensors.

All numbers used in this document are decimal numbers unless otherwise noted. Hexadecimal numbers are given in the format 0xVV, where VV is the value. Binary numbers are given in

the format XXXXXXXXb or in the format XXXX XXXX, where X is 0 or 1; “x” in binary numbers means “don't care”.

The following typographic expressions are used:

Variables: “*variableName*” or “*variableName[3:0]*”, giving only bits 3 to 0 of “*variableName*”.

Range of values: [lowest, highest]

Command: “COMMAND NAME”

DIGITAL ADDRESSABLE LIGHTING INTERFACE –

Part 303: Particular requirements – Input devices – Occupancy sensor

1 Scope

This part of IEC 62386 specifies a bus system for control by digital signals of electronic lighting equipment which is in line with the requirements of IEC 61347, with the addition of DC supplies.

This document is only applicable to IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:— input devices that deliver occupancy information to the lighting control system through movement or presence sensing.

NOTE Requirements for testing individual products during production are not included.

2 Normative references

The following documents are referred to in the text in such a way that some or all of their content constitutes requirements of this document. For dated references, only the edition cited applies. For undated references, the latest edition of the referenced document (including any amendments) applies.

IEC 62386-101:2014, *Digital addressable lighting interface – Part 101: General requirements – System components*
IEC 62386-101:2014/AMD1:—¹

IEC 62386-103:2014, *Digital addressable lighting interface – Part 103: General requirements – Control devices*
IEC 62386-103:2014/AMD1:—²

IEC 62386-333:—³, *Digital addressable lighting interface – Part 333: Particular requirements for control devices – Manual configuration (feature type 33)*

3 Terms and definitions

For the purposes of this document, the terms and definitions given in IEC 62386-101 and IEC 62386-103 and the following apply.

ISO and IEC maintain terminological databases for use in standardization at the following addresses:

- IEC Electropedia: available at <http://www.electropedia.org/>
- ISO Online browsing platform: available at <http://www.iso.org/obp>

¹ Under preparation. Stage at the time of publication: IEC ACDV 62386-101/AMD1:2017.

² Under preparation. Stage at the time of publication: IEC ACDV 62386-103/AMD1:2017.

³ Under preparation. Stage at the time of publication: IEC CCDV 62386-333:2017.

3.1

instance

movement or presence input signal processing unit of an input device

[SOURCE: IEC 62386-101:2014, 3.29, modified – "movement or presence input" added]

3.2

movement sensor

instance based on movement detection only where occupancy is implied by movement and vacancy is concluded from the absence of movement during a specified amount of time

Note 1 to entry: Movement sensing is typically done using a passive infra-red detector combined with Fresnel optics.

3.3

presence sensor

instance based on means other than only movement detection where occupancy and vacancy can be concluded immediately and where, in some cases, movement can also be detected

Note 1 to entry: Presence sensing may be implemented using for example camera based systems.

4 General

4.1 General

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Clause 4 apply, with the restrictions, changes and additions identified below.

4.2 Version number

In 4.2 of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, "103" shall be replaced by "303", "version number" shall be replaced by "extended version number" and "*versionNumber*" shall be replaced by "*extendedVersionNumber*".

4.3 Insulation

According to IEC 61347-1 it might be required that the input device has at least supplementary insulation. This depends on the connected components. In this case special attention should be paid with respect to the sensor(s) being used.

NOTE IEC-62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:— requires system components to have at least basic insulation.

5 Electrical specification

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Clause 5 apply.

6 Interface power supply

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Clause 6 apply.

7 Transmission protocol structure

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Clause 7 apply.

NOTE Subclause 9.4 provides detailed event information applicable to instances.

8 Timing

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Clause 8 apply.

9 Method of operation

9.1 General

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Clause 9 apply, with the following restrictions and additions.

9.2 Instance type

The instance type (*“instanceType”*) shall be equal to 3.

9.3 Input signal and value

9.3.1 General

The input *“resolution”* shall be equal to 2.

NOTE 1 A *“resolution”* of 2 implies that *“inputValue”* is a single byte variable with possible values limited to 0x00, 0x55, 0xAA and 0xFF.

NOTE 2 Since *“inputValue”* is a single byte variable, the instance will answer NO to “QUERY INPUT VALUE LATCH”.

“inputValue” shall reflect the occupancy state in the area covered by the sensor, as shown in Table 1.

Table 1 – Meaning of *“inputValue”*

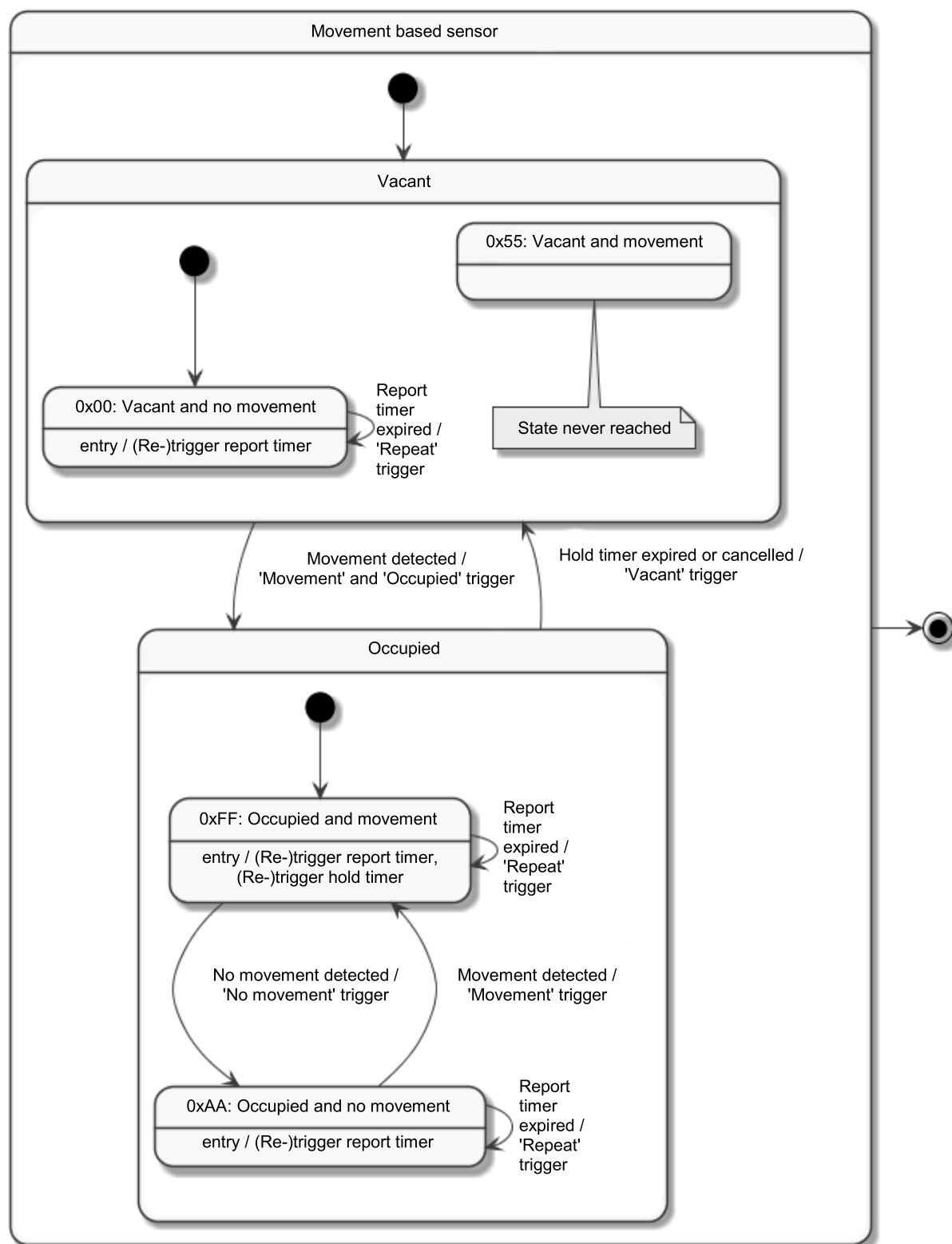
<i>“inputValue”</i>	Area state	Movement
0x00	Vacant	No
0x55	Vacant	Yes
0xAA	Occupied	No
0xFF	Occupied	Yes

9.3.2 Input signal mapping for movement sensors

For movement sensors, the input signal shall directly map onto movement (only). The instance shall change *“inputValue”* to 0xFF immediately if movement is detected, thus reporting an occupied area state as well. See Figure 2.

A movement sensor shall support a hold timer, with timeout value T_{hold} , which shall be (re)started each time movement is detected. A transition of *“inputValue”* to 0x00 shall only take place at the moment the hold timer expires or is cancelled. In such a case the ‘vacant’ trigger shall be generated.

While the area is occupied, the *“inputValue”* shall change between 0xFF and 0xAA depending on momentary movement detection only.



IEC

Figure 2 – State diagram for movement based sensor

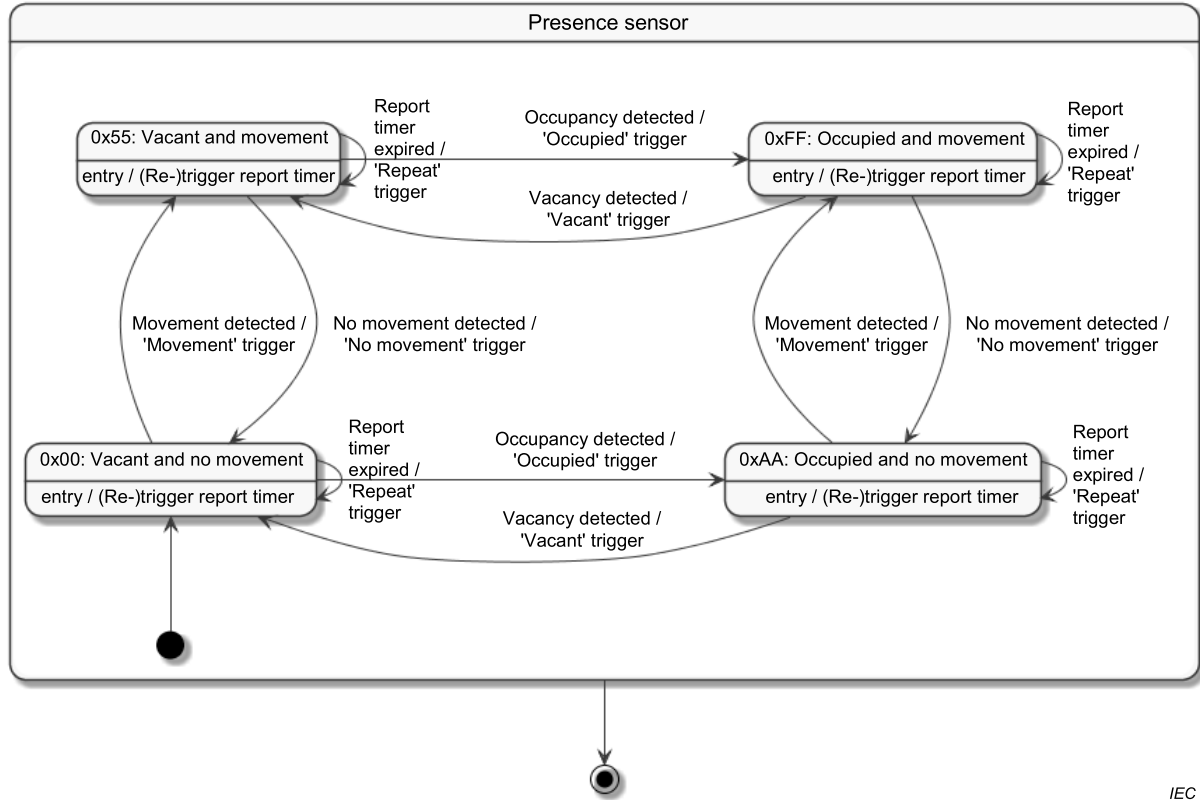
NOTE 1 An input value of 0x55 is not applicable, since movement implies occupancy.

NOTE 2 Vacancy and occupancy can be concluded from "inputValue" only.

9.3.3 Input signal mapping for presence sensors

Presence sensors shall report the movement state and area state as quickly as possible. If a presence sensor is not able to detect motion, it shall report no movement. See Figure 3.

NOTE This means that the hold timer in a presence sensor will never be started.



IEC

Figure 3 – State diagram for presence sensor

9.4 Events

9.4.1 Priority use

9.4.1.1 General

The default “*eventPriority*” shall be priority 4. Since the application controller needs a timeslot to respond, “*eventPriority*” should not be set to 2.

9.4.1.2 Periodic events

The periodic “INPUT NOTIFICATION” message to report the occupancy confirmation event (still vacant or still occupied) shall always be sent with priority 5.

NOTE This makes “*eventPriority*” inapplicable for this event only.

9.4.2 Bus usage

9.4.2.1 Instance level

Multiple events from an instance shall not be sent in a transaction. There is a configurable delay T_{deadtime} that shall be taken into account. See 9.5.3 for more information.

9.4.2.2 Device level

On device level, events from different instances may be sent in a transaction.

9.4.3 Encoding

Occupancy and vacancy events shall be encoded as shown in Table 2.

Table 2 – Occupancy and vacancy events

Event name	Event information	Description
No movement	00 0000 ---0b	No movement detected. Corresponding trigger is the 'No movement' trigger.
Movement	00 0000 ---1b	Movement detected. Corresponding trigger is the 'Movement' trigger.
Vacant	00 0000 -00-b	The area has become vacant. Corresponding trigger is the 'Vacant' trigger.
Still vacant	00 0000 -10-b	The area is still vacant. The event occurs at regular intervals as long as the vacant condition holds. Corresponding trigger is the 'Repeat' trigger.
Occupied	00 0000 -01-b	The area has become occupied. Corresponding trigger is the 'Occupied' trigger.
Still occupied	00 0000 -11-b	The area is still occupied. The event occurs at regular intervals as long as the occupied condition holds. Corresponding trigger is the 'Repeat' trigger.
Presence sensor	00 0000 0---b	The current event is triggered by a presence based sensor.
Movement sensor	00 0000 1---b	The current event is triggered by a movement based sensor.
	1x xxxx xxxxb	Reserved.
	01 xxxx xxxxb	
	00 1xxx xxxxb	
	00 01xx xxxxb	
	00 001x xxxxb	
	00 0001 xxxxb	

NOTE 1 In order to save bus bandwidth, the application controller has the possibility to inhibit event notifications that it does not need, as is described in 9.4.4.

The event shall be reported in one "INPUT NOTIFICATION" by bitwise OR-ing the event information values. In order to perform the OR-ing, every bit that is marked with "-" for the listed event names shall be assumed 0.

The information contained in bit 3 can be used by the application controller to determine whether the sensor already applied a hold timer or not (movement based sensor).

NOTE 2 Every enabled event leads to a complete event, reporting both the movement and occupancy information.

9.4.4 Event configuration

The application controller may not need all the event triggers mentioned in 9.4.3. The instance shall allow the application controller to set the "*eventFilter*" (see IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 9.7.4) to inhibit those event triggers that the application controller does not need. For this document, "*eventFilter*" shall be reduced to one byte.

NOTE Inhibiting event triggers increases the effective bus bandwidth availability.

The "*eventFilter*" shall have the definition as given in Table 3:

Table 3 – Event filter

Bit	Description	Value	Default
0	Occupied event enabled?	"1" = "Yes"	1
1	Vacant event enabled?	"1" = "Yes"	1
2	Repeat event enabled?	"1" = "Yes"	0
3	Movement event enabled?	"1" = "Yes"	0
4	No movement event enabled?	"1" = "Yes"	0
5	Reserved	0	0
6	Reserved	0	0
7	Reserved	0	0

The filter can be set via “SET EVENT FILTER (*DTR0*)” and be queried using “QUERY EVENT FILTER 0-7”, see IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:— for details.

If the ‘repeat’ event is enabled, on expiration of the report timer the ‘still vacant’ event shall be sent if the ‘vacant’ event is enabled, and the ‘v still occupied’ event shall be sent if the ‘occupied’ event is enabled.

9.4.5 Event generation

An event shall be generated on every change of “*inputValue*” or when the report timer expires.

In case a new event occurs before the current event is being sent, the new event shall replace the current event. This could be caused for example by bus unavailability or the deadtime timer.

9.4.6 Movement trigger and catching

The event filter can be adjusted to enable or disable the ‘movement’ event. Care should be taken when enabling the ‘movement’ event, as it is likely to flood the bus.

If the movement event is disabled the application controller can explicitly ask for the event to be sent once (setting “*catching*”), using the command “CATCH MOVEMENT”. Each “INPUT NOTIFICATION” shall clear “*catching*”, which implies that “CATCH MOVEMENT” is a single-notification request. The instruction shall not change the event filter.

If the movement event is enabled the “CATCH MOVEMENT” instruction shall be ignored.

NOTE Another “CATCH MOVEMENT” has no effect if a command has not (yet) led to a notification.

The query “QUERY CATCHING” can be used to verify that no movement notification has been sent yet (“*catching*” has been set).

9.5 Configuring the input device

9.5.1 Using the hold timer

The hold timer is only implemented for movement based sensors. The model in Figure 2 shows how the hold timer is used to derive occupancy.

The hold timer can be cancelled using “CANCEL HOLD TIMER”. This forces a transition to the vacant state.

Both cancellation of the hold timer and expiration of the hold timer shall generate a 'vacant' trigger.

9.5.2 Using the report timer

If the report timer is set, it shall generate a 'repeat' trigger every T_{report} even if the "inputValue" has not changed. The report timer shall be restarted every time an event is sent.

If multiple devices have the report timer enabled, they might send out conflicting data controlling the same control gear. Depending on the application, care needs to be taken when enabling the report timer.

9.5.3 Using the deadtime timer

If the deadtime timer is set, the instance shall not send out an event until the deadtime timer has expired. The deadtime timer shall be restarted every time an event is sent.

NOTE The purpose of the deadtime timer is to increase the effective bus bandwidth availability. It is not intended to be used as a hold timer.

9.5.4 Setting the timers

Event timers shall be programmable as is indicated in Table 4. The time can be calculated as follows:

$$\text{Time} = T_{\text{incr}} * \text{multiplier}$$

Only on (re-)starting a timer the actual time shall be calculated based on the corresponding variable. This implies that the times only change after any running timer has been retrIGGERED, cancelled or expired. The tolerance on the time shall be $\pm 5\%$.

Table 4 – Event timer setting

Time	Multiplier	Default value	T_{incr}	T_{default}	T_{min}	T_{max}
T_{deadtime}	"tDeadtime"	2	50 ms	100 ms	0 s	12,75 s
T_{hold}^a	"tHold"	90	10 s	15 min	1 s	42,3 min
T_{report}	"tReport"	20	1 s	20 s	1 s	4 min 15 s
^a Only applicable for movement based sensors.						

The input device shall expose the following operations to set and observe the timer multipliers:

- "SET HOLD TIMER (DTR0)", "QUERY HOLD TIMER" to set or query "tHold";
- "SET REPORT TIMER (DTR0)", "QUERY REPORT TIMER" to set or query "tReport";
- "SET DEADTIME TIMER (DTR0)", "QUERY DEADTIME TIMER" to set or query "tDeadtime".

"QUERY HOLD TIMER" shall answer MASK if the hold timer is not implemented, "tHold" if it is implemented.

If the hold timer is implemented, "SET HOLD TIMER (DTR0)" shall set "tHold" to "DTR0" unless "DTR0" equals MASK in which case the command shall be ignored. The minimum time in case "tHold" equals 0 shall be 1 s.

"SET REPORT TIMER (DTR0)" shall set "tReport" depending on "DTR0". If "tReport" is set to 0, the report timer shall be disabled.

“SET DEADTIME TIMER (*DTR0*)” shall set “*tDeadtime*” depending on “*DTR0*”. If “*tDeadtime*” is set to 0, the deadtime timer shall be disabled.

If $T_{\text{report}} < T_{\text{deadtime}}$, T_{report} shall be T_{deadtime} (independent of the value of “*tReport*”).

9.5.5 Manual configuration

If IEC 62386-333 is implemented, the instance level variables according to Table 5 may be manually configured. QUERY MANUAL CONFIGURATION CAPABILITY 3xx (see IEC 62386-333) shall return the byte as defined in Table 5:

Table 5 – “*manualCapabilityInstance3xx*” values

Bit	Description	Value
0	Manual configuration of “ <i>tReport</i> ” supported	“1” = “Yes”
1	Manual configuration of “ <i>tHold</i> ” supported	“1” = “Yes”
2	Manual configuration of “ <i>tDeadtime</i> ” supported	“1” = “Yes”
3	Reserved	“0”
4	Reserved	“0”
5	Reserved	“0”
6	Reserved	“0”
7	Reserved	“0”

9.6 Exception handling

9.6.1 Physical sensor failure

If a physical sensor failure is detected, the instance shall set “*instanceError*” to TRUE, from the moment the failure is detected until the failure is resolved. While the error is detected, no further events shall be sent.

9.6.2 Manufacturer specific errors

If a manufacturer specific error other than physical sensor failure is detected, the instance shall set “*instanceError*” to TRUE, from the moment the error occurs until the error is gone.

9.6.3 Error value

“*instanceError*” can be observed via “QUERY INSTANCE STATUS”.

While “*instanceError*” is set, “QUERY INSTANCE ERROR” shall return “*instanceErrorByte*” according to Table 6.

Table 6 – “instanceErrorByte” values

Bit	Description	Value
0	Physical sensor failure?	"1" = "Yes"
1	Reserved	"0"
2	Reserved	"0"
3	Reserved	"0"
4	Manufacturer specific error 1?	"1" = "Yes"
5	Manufacturer specific error 2?	"1" = "Yes"
6	Manufacturer specific error 3?	"1" = "Yes"
7	Manufacturer specific error 4?	"1" = "Yes"

If used, the meaning of bits [7:4] of “instanceErrorByte” shall be documented in the manual/documentation. The impact on event generation shall also be documented.

10 Declaration of variables

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Clause 10 apply, with the following considerations.

Table 7 shows additions to the device variables.

Table 7 – Declaration of device variables

Variable	Default value (factory)	Reset value	Power on value	Range of validity	Memory type
“extendedVersion Number”	2.0	no change	no change	00001000b	ROM

Table 8 shows restrictions to the instance variables.

Table 8 – Restrictions to instance variables defined in IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—

Variable	Default value (factory)	Reset value	Power on value	Range of validity	Memory type
“instanceType”	3	no change	no change	3	ROM
“resolution”	2	no change	no change	2	ROM
“inputValue”	^a	no change	no change ^b	0x00, 0x55, 0xAA, 0xFF	RAM
“eventFilter”	0000 0011b	0000 0011b	no change	000x xxxxb	NVM
“eventPriority”	4	4	no change	[2,5]	NVM
^a Not applicable.					
^b The value should reflect the actual situation as soon as possible.					

Table 9 shows additions to the instance variables.

Table 9 – Declaration of instance variables

Variable	Default value (factory)	Reset value	Power on value	Range of validity	Memory type
"instanceErrorByte" ^a		no change	0 ^b	xxxx 000xb	RAM
"tDeadtime"	2	2	no change	[0,255]	NVM
"tHold" ^c	90	90	no change	[0,254]	NVM
"tReport"	20	20	no change	[0,255]	NVM
"catching"	^a	FALSE	FALSE	[TRUE,FALSE]	RAM
^a Not applicable.					
^b The value should reflect the actual situation as soon as possible.					
^c Only applicable for a movement based sensor, otherwise "tHold" is MASK.					

11 Definition of commands

11.1 General

Unused opcodes shall be reserved for future needs.

11.2 Overview sheets

11.2.1 General

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.2 apply, with the following additions.

11.2.2 Standard commands

Table 10 gives an overview of the additional commands and queries.

Table 10 – Standard commands

Command name	Address byte	Instance byte	Opcode byte	DTR0	DTR1	DTR2	Answer	Send twice	See subclause	Command subclause
CATCH MOVEMENT	Device	Instance	0x20						9.4.6	11.7.2
SET HOLD TIMER (<i>DTR0</i>)	Device	Instance	0x21	✓				✓	9.5.1	11.8.3
SET REPORT TIMER (<i>DTR0</i>)	Device	Instance	0x22	✓				✓	9.5.2	11.8.4
SET DEADTIME TIMER (<i>DTR0</i>)	Device	Instance	0x23	✓				✓	9.5.3	11.8.5
CANCEL HOLD TIMER	Device	Instance	0x24						9.5.1	11.7.3
QUERY DEADTIME TIMER	Device	Instance	0x2C				✓		9.5.3	11.9.3
QUERY HOLD TIMER	Device	Instance	0x2D				✓		9.5.1	11.9.4
QUERY REPORT TIMER	Device	Instance	0x2E				✓		9.5.2	11.9.5
QUERY CATCHING	Device	Instance	0x2F				✓		9.4.6	11.9.6

11.3 Event messages

11.3.1 INPUT NOTIFICATION (*device/instance, event*)

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.3.1 apply, with the following additions:

“*catching*” shall be set to FALSE if the trigger for the input notification is ‘movement’.

Refer to 9.4.3 for an overview of *event* values.

11.3.2 POWER NOTIFICATION (*device*)

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.3.2 apply.

11.4 Device control instructions

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.4 apply.

11.5 Device configuration instructions

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.5 apply.

11.6 Device queries

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.6 apply.

11.7 Instance control instructions

11.7.1 General

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.7 apply, with the following additions:

11.7.2 CATCH MOVEMENT

If the movement event is enabled the “CATCH MOVEMENT” instruction shall be ignored.

If the movement event is disabled “*catching*” shall be set to TRUE. Once a movement detected event has been sent, “*catching*” shall be reset to FALSE.

The event filter shall not be modified by this instruction.

Refer to 9.4.6 for more information.

11.7.3 CANCEL HOLD TIMER

This instruction shall be ignored if the hold timer is not implemented.

If the hold timer is implemented and the timer is running, this instruction shall clear the timer and generate a “vacant” trigger.

Refer to 9.5.1 for more information.

11.8 Instance configuration instructions

11.8.1 General

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.8 apply, with the following additions and replacements:

11.8.2 SET EVENT FILTER (*DTR0*)

“*eventFilter*” shall be set to *DTR0* if the value is within the valid range. Otherwise, the command shall be ignored.

11.8.3 SET HOLD TIMER (*DTR0*)

If the hold timer is implemented, “SET HOLD TIMER (*DTR0*)” shall set “*tHold*” to “*DTR0*” unless “*DTR0*” equals MASK in which case the command shall be ignored.

Refer to 9.5.1 for more information.

11.8.4 SET REPORT TIMER (*DTR0*)

“*tReport*” shall be set to “*DTR0*”.

Refer to 9.5.2 for more information.

11.8.5 SET DEADTIME TIMER (*DTR0*)

“*tDeadtime*” shall be set to “*DTR0*”.

Refer to 9.5.3 for more information.

11.9 Instance queries

11.9.1 General

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.9 apply, with the following additions:

11.9.2 QUERY INSTANCE ERROR

The detailed error information shall be “*instanceErrorByte*”.

Refer to 9.6.3 for more information.

11.9.3 QUERY DEADTIME TIMER

The answer shall be “*tDeadtime*”.

Refer to 9.5.3 for more information.

11.9.4 QUERY HOLD TIMER

The answer shall be MASK if the hold timer is not implemented, “*tHold*” if it is implemented.

Refer to 9.5.1 for more information.

11.9.5 QUERY REPORT TIMER

The answer shall be “*tReport*”.

Refer to 9.5.2 for more information.

11.9.6 QUERY CATCHING

The answer shall be YES if “*catching*” equals TRUE, and NO otherwise.

Refer to 9.4.6 for more information.

11.10 Special commands

The requirements of IEC 62386-103:2014 and IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.10 apply.

Bibliography

- [1] IEC 61347 (all parts), *Lamp controlgear*
 - [2] IEC 61347-1, *Lamp controlgear – Part 1: General and safety requirements*
-

SOMMAIRE

AVANT-PROPOS	26
INTRODUCTION.....	28
1 Domaine d'application	30
2 Références normatives	30
3 Termes et définitions	30
4 Généralités	31
4.1 Généralités	31
4.2 Numéro de version.....	31
4.3 Isolation	31
5 Spécification électrique.....	31
6 Alimentation électrique de l'interface	31
7 Structure du protocole de transmission	32
8 Cadencement	32
9 Méthode de fonctionnement.....	32
9.1 Généralités	32
9.2 Type d'instance.....	32
9.3 Signal d'entrée et valeur d'entrée.....	32
9.3.1 Généralités	32
9.3.2 Mise en correspondance du signal d'entrée pour les capteurs de mouvement.....	32
9.3.3 Mise en correspondance de signaux d'entrée pour les capteurs de présence	34
9.4 Événements	34
9.4.1 Utilisation prioritaire.....	34
9.4.2 Utilisation du bus	35
9.4.3 Codage.....	35
9.4.4 Configuration des événements.....	36
9.4.5 Génération d'événement.....	36
9.4.6 Déclenchement et capture des mouvements	36
9.5 Configuration du dispositif d'entrée	37
9.5.1 Utilisation de la minuterie de suspension	37
9.5.2 Utilisation de la minuterie de consignation	37
9.5.3 Utilisation de la minuterie de temps mort	37
9.5.4 Réglage des minuteries	37
9.5.5 Configuration manuelle	38
9.6 Traitement des exceptions	39
9.6.1 Défaillance physique du capteur	39
9.6.2 Erreurs spécifiques au fabricant	39
9.6.3 Valeur d'erreur.....	39
10 Déclaration des variables	39
11 Définition des commandes.....	40
11.1 Généralités	40
11.2 Fiches de vue d'ensemble.....	40
11.2.1 Généralités	40
11.2.2 Commandes normalisées.....	41
11.3 Messages d'événement.....	41

11.3.1	INPUT NOTIFICATION (<i>device/instance, event</i>)	41
11.3.2	POWER NOTIFICATION (<i>device</i>)	41
11.4	Instructions relatives au dispositif de commande	41
11.5	Instructions relatives à la configuration du dispositif	41
11.6	Requêtes propres au dispositif	41
11.7	Instructions relatives à la commande d'instance	42
11.7.1	Généralités	42
11.7.2	CATCH MOVEMENT	42
11.7.3	CANCEL HOLD TIMER	42
11.8	Instructions relatives à la configuration d'instance	42
11.8.1	Généralités	42
11.8.2	SET EVENT FILTER (<i>DTR0</i>)	42
11.8.3	SET HOLD TIMER (<i>DTR0</i>)	42
11.8.4	SET REPORT TIMER (<i>DTR0</i>)	42
11.8.5	SET DEADTIME TIMER (<i>DTR0</i>)	42
11.9	Requêtes d'instance	43
11.9.1	Généralités	43
11.9.2	QUERY INSTANCE ERROR	43
11.9.3	QUERY DEADTIME TIMER	43
11.9.4	QUERY HOLD TIMER	43
11.9.5	QUERY REPORT TIMER	43
11.9.6	QUERY CATCHING	43
11.10	Commandes spéciales	43
	Bibliographie	44
	Figure 1 – Présentation graphique générale de l'IEC 62386	28
	Figure 2 – Diagramme d'états du capteur de mouvement	33
	Figure 3 – Diagramme d'états du capteur de présence	34
	Tableau 1 – Signification de " <i>inputValue</i> "	32
	Tableau 2 – Événements de présence et d'absence	35
	Tableau 3 – Filtre d'événement	36
	Tableau 4 – Réglage de la minuterie d'événement	38
	Tableau 5 – Valeurs de " <i>manualCapabilityInstance3xx</i> "	38
	Tableau 6 – Valeurs de " <i>instanceErrorByte</i> "	39
	Tableau 7 – Déclaration des variables de dispositif	39
	Tableau 8 – Restrictions des variables d'instance définies dans l'IEC 62386-103:2014 et l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—	40
	Tableau 9 – Déclaration des variables d'instance	40
	Tableau 10 – Commandes normalisées	41

COMMISSION ÉLECTROTECHNIQUE INTERNATIONALE

INTERFACE D'ÉCLAIRAGE ADRESSABLE NUMÉRIQUE –

Partie 303: Exigences particulières – Dispositifs d'entrée – Capteur de présence

AVANT-PROPOS

- 1) La Commission Électrotechnique Internationale (IEC) est une organisation mondiale de normalisation composée de l'ensemble des comités électrotechniques nationaux (Comités nationaux de l'IEC). L'IEC a pour objet de favoriser la coopération internationale pour toutes les questions de normalisation dans les domaines de l'électricité et de l'électronique. À cet effet, l'IEC – entre autres activités – publie des Normes internationales, des Spécifications techniques, des Rapports techniques, des Spécifications accessibles au public (PAS) et des Guides (ci-après dénommés "Publication(s) de l'IEC"). Leur élaboration est confiée à des comités d'études, aux travaux desquels tout Comité national intéressé par le sujet traité peut participer. Les organisations internationales, gouvernementales et non gouvernementales, en liaison avec l'IEC, participent également aux travaux. L'IEC collabore étroitement avec l'Organisation Internationale de Normalisation (ISO), selon des conditions fixées par accord entre les deux organisations.
- 2) Les décisions ou accords officiels de l'IEC concernant les questions techniques représentent, dans la mesure du possible, un accord international sur les sujets étudiés, étant donné que les Comités nationaux de l'IEC intéressés sont représentés dans chaque comité d'études.
- 3) Les Publications de l'IEC se présentent sous la forme de recommandations internationales et sont agréées comme telles par les Comités nationaux de l'IEC. Tous les efforts raisonnables sont entrepris afin que l'IEC s'assure de l'exactitude du contenu technique de ses publications; l'IEC ne peut pas être tenue responsable de l'éventuelle mauvaise utilisation ou interprétation qui en est faite par un quelconque utilisateur final.
- 4) Dans le but d'encourager l'uniformité internationale, les Comités nationaux de l'IEC s'engagent, dans toute la mesure possible, à appliquer de façon transparente les Publications de l'IEC dans leurs publications nationales et régionales. Toutes divergences entre toutes Publications de l'IEC et toutes publications nationales ou régionales correspondantes doivent être indiquées en termes clairs dans ces dernières.
- 5) L'IEC elle-même ne fournit aucune attestation de conformité. Des organismes de certification indépendants fournissent des services d'évaluation de conformité et, dans certains secteurs, accèdent aux marques de conformité de l'IEC. L'IEC n'est responsable d'aucun des services effectués par les organismes de certification indépendants.
- 6) Tous les utilisateurs doivent s'assurer qu'ils sont en possession de la dernière édition de cette publication.
- 7) Aucune responsabilité ne doit être imputée à l'IEC, à ses administrateurs, employés, auxiliaires ou mandataires, y compris ses experts particuliers et les membres de ses comités d'études et des Comités nationaux de l'IEC, pour tout préjudice causé en cas de dommages corporels et matériels, ou de tout autre dommage de quelque nature que ce soit, directe ou indirecte, ou pour supporter les coûts (y compris les frais de justice) et les dépenses découlant de la publication ou de l'utilisation de cette Publication de l'IEC ou de toute autre Publication de l'IEC, ou au crédit qui lui est accordé.
- 8) L'attention est attirée sur les références normatives citées dans cette publication. L'utilisation de publications référencées est obligatoire pour une application correcte de la présente publication.
- 9) L'attention est attirée sur le fait que certains des éléments de la présente Publication de l'IEC peuvent faire l'objet de droits de brevet. L'IEC ne saurait être tenue pour responsable de ne pas avoir identifié de tels droits de brevets et de ne pas avoir signalé leur existence.

La Norme internationale IEC 62386-303 a été établie par le sous-comité 34C: Appareils auxiliaires pour lampes, du comité d'études 34 de l'IEC: Lampes et équipements associés.

Le texte de cette norme est issu des documents suivants:

FDIS	Rapport de vote
34C/1313/FDIS	34C/1333/RVD

Le rapport de vote indiqué dans le tableau ci-dessus donne toute information sur le vote ayant abouti à l'approbation de cette norme.

Cette publication a été rédigée selon les Directives ISO/IEC, Partie 2.

La présente Partie 303 de l'IEC 62386 est destinée à être utilisée conjointement avec les parties suivantes:

- Partie 101, qui contient des exigences générales pour les composants de système;
- Partie 103, qui contient des exigences générales pour les dispositifs de commande.

Une liste de toutes les parties de la série IEC 62386, publiées sous le titre général: *Interface d'éclairage adressable numérique*, est disponible sur le site web de l'IEC.

Le comité a décidé que le contenu de cette publication ne sera pas modifié avant la date de stabilité indiquée sur le site web de l'IEC sous "<http://webstore.iec.ch>" dans les données relatives à la publication recherchée. À cette date, la publication sera

- reconduite,
- supprimée,
- remplacée par une édition révisée, ou
- amendée.

IMPORTANT – Le logo "colour inside" qui se trouve sur la page de couverture de cette publication indique qu'elle contient des couleurs qui sont considérées comme utiles à une bonne compréhension de son contenu. Les utilisateurs devraient, par conséquent, imprimer cette publication en utilisant une imprimante couleur.

INTRODUCTION

L'IEC 62386 est composée de plusieurs parties désignées en référence en série. Les parties de la série 1xx constituent les spécifications de base. La Partie 101 contient les exigences générales relatives aux composants de système, la Partie 102 étend ces informations avec les exigences générales relatives aux appareillages de commande et la Partie 103 étend ces informations avec les exigences générales relatives aux dispositifs de commande.

Les parties de la série 2xx étendent les exigences générales relatives aux appareillages de commande aux extensions spécifiques aux lampes (principalement pour la rétrocompatibilité avec l'Édition 1 de l'IEC 62386) et aux caractéristiques spécifiques aux appareillages de commande.

Les parties de la série 3xx étendent les exigences générales relatives aux dispositifs de commande aux extensions spécifiques aux dispositifs d'entrée décrivant les types d'instances ainsi que certaines caractéristiques communes qui peuvent être combinées à plusieurs types d'instances.

Cette première édition de l'IEC 62386-303 est destinée à être utilisée conjointement avec l'IEC 62386-101:2014, l'IEC 62386-101:2014/AMD1:—, l'IEC 62386-103:2014 et l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—. La présentation de l'IEC 62386 en parties publiées séparément facilitera les futurs amendements et révisions. Des exigences supplémentaires seront ajoutées en fonction des besoins identifiés.

La structure des normes est représentée sous forme de graphique dans la Figure 1 ci-dessous.

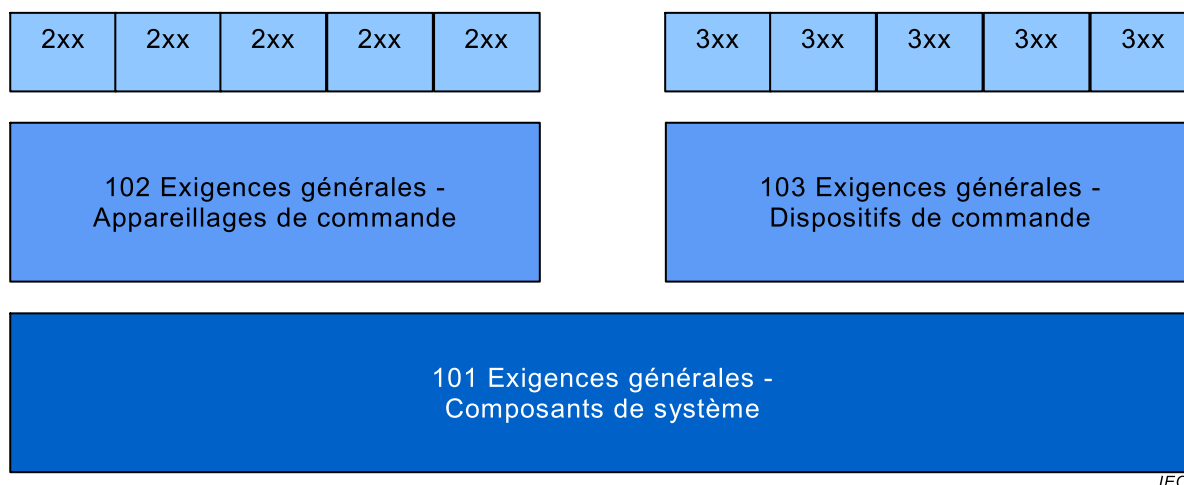


Figure 1 – Présentation graphique générale de l'IEC 62386

Le présent document, et les autres parties qui composent la série IEC 62386-300, tout en faisant référence à un article quelconque de l'IEC 62386-1XX, spécifient la mesure dans laquelle un article s'applique; les parties contiennent également des exigences supplémentaires, s'il y a lieu.

Lorsque les exigences d'un article quelconque de l'IEC 62386-1XX sont mentionnées dans le présent document au moyen de la phrase «Les exigences de l'Article «n» de l'IEC 62386-1XX s'appliquent», celle-ci doit être interprétée en ce sens que toutes les exigences de l'article en question de la Partie 1XX s'appliquent, à l'exception de celles qui sont clairement inapplicables.

L'objet de la normalisation de l'interface de commande des dispositifs de commande est de parvenir à une coexistence et à un fonctionnement à plusieurs maîtres compatibles entre l'appareillage électronique et les dispositifs de commande d'éclairage, en dessous du niveau des systèmes de gestion d'immeubles. Le présent document décrit une méthode de mise en œuvre des capteurs de présence.

Tous les nombres utilisés dans le présent document sont des nombres décimaux, sauf indication contraire. Les nombres hexadécimaux sont donnés dans le format 0xVV, où VV est la valeur. Les nombres binaires sont donnés dans le format XXXXXXXXb ou dans le format XXXX XXXX, où X est 0 ou 1; "x" dans les nombres binaires signifie que "la valeur n'a pas d'influence".

Les expressions typographiques suivantes sont utilisées:

Variables: "*variableName*" ou "*variableName[3:0]*", qui donne uniquement les bits 3 à 0 de "*variableName*".

Plage de valeurs: [lowest, highest]

Commande: "COMMAND NAME"

INTERFACE D'ÉCLAIRAGE ADRESSABLE NUMÉRIQUE –

Partie 303: Exigences particulières – Dispositifs d'entrée – Capteur de présence

1 Domaine d'application

La présente Partie de l'IEC 62386 spécifie un système à bus pour la commande par signaux numériques des appareils d'éclairage électroniques conformes aux exigences de l'IEC 61347, en ajoutant les alimentations en courant continu.

Le présent document s'applique uniquement aux dispositifs d'entrée couverts par l'IEC 62386-103:2014 et l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, qui fournissent des informations de présence au système de commande de l'éclairage par le biais de la détection de mouvement ou de présence.

NOTE Les exigences relatives aux essais de produits individuels en cours de production ne sont pas incluses.

2 Références normatives

Les documents suivants cités dans le texte constituent, pour tout ou partie de leur contenu, des exigences du présent document. Pour les références datées, seule l'édition citée s'applique. Pour les références non datées, la dernière édition du document de référence s'applique (y compris les éventuels amendements).

IEC 62386-101:2014, *Interface d'éclairage adressable numérique – Partie 101: Exigences générales – Composants de système*
IEC 62386-101:2014/AMD1:—¹

IEC 62386-103:2014, *Interface d'éclairage adressable numérique – Partie 103: Exigences générales – Dispositifs de commande*
IEC 62386-103:2014/AMD1—²

IEC 62386-333:—³, *Digital addressable lighting interface – Part 333: Particular requirements for control devices – Manual configuration (feature type 33)* (disponible en anglais seulement)

3 Termes et définitions

Pour les besoins du présent document, les termes et définitions de l'IEC 62386-101 et de l'IEC 62386-103 ainsi que les suivants s'appliquent.

L'ISO et l'IEC tiennent à jour des bases de données terminologiques destinées à être utilisées en normalisation, consultables aux adresses suivantes:

- IEC Electropedia: disponible à l'adresse <http://www.electropedia.org/>
- ISO Online browsing platform: disponible à l'adresse <http://www.iso.org/obp>

¹ En cours d'élaboration. Stade au moment de la publication: IEC ACDV 62386-101/AMD1:2017.

² En cours d'élaboration. Stade au moment de la publication: IEC ACDV 62386-103/AMD1:2017.

³ En cours d'élaboration. Stade au moment de la publication: IEC CCDV 62386-333:2017.

3.1

instance

unité de traitement des signaux d'entrée de mouvement ou de présence d'un dispositif d'entrée

[SOURCE: IEC 62386-101:2014, 3.29, modifiée – ajout de "d'entrée de mouvement ou de présence"]

3.2

capteur de mouvement

instance basée uniquement sur la détection de mouvement, où la présence est déterminée par les mouvements et l'absence est déduite de l'absence de mouvement au cours d'une période de temps spécifiée

Note 1 à l'article: Le mouvement est généralement détecté à l'aide d'un détecteur à infrarouge passif associé à l'optique de Fresnel.

3.3

capteur de présence

instance basée sur des moyens autres que la simple détection de mouvement, où la présence et l'absence peuvent être immédiatement déduites et où, dans certains cas, les mouvements peuvent également être détectés

Note 1 à l'article: La détection de présence peut être mise en œuvre à l'aide de systèmes de caméras, par exemple.

4 Généralités

4.1 Généralités

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Article 4 s'appliquent, avec les restrictions, modifications et ajouts indiqués ci-dessous.

4.2 Numéro de version

En 4.2 de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, "103" doit être remplacé par "303", "numéro de version" doit être remplacé par "numéro de version étendue" et "*versionNumber*" doit être remplacé par "*extendedVersionNumber*".

4.3 Isolation

Conformément à l'IEC 61347-1, il peut être exigé que le dispositif d'entrée comporte au moins une isolation supplémentaire. Ceci dépend des composants raccordés. Dans le cas présent, il convient de porter une attention particulière au(x) capteur(s) utilisé(s).

NOTE L'IEC 62386-103:2014 et l'IEC 62386-103:2014/AMD1:— exige que les composants de système comportent au moins une isolation principale.

5 Spécification électrique

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Article 5 s'appliquent.

6 Alimentation électrique de l'interface

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Article 6 s'appliquent.

7 Structure du protocole de transmission

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Article 7 s'appliquent.

NOTE Le Paragraphe 9.4 fournit des informations d'événement détaillées applicables aux instances.

8 Cadencement

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Article 8 s'appliquent.

9 Méthode de fonctionnement

9.1 Généralités

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Article 9 s'appliquent, avec les restrictions et ajouts suivants.

9.2 Type d'instance

Le type d'instance (*“instanceType”*) doit être égal à 3.

9.3 Signal d'entrée et valeur d'entrée

9.3.1 Généralités

La *“resolution”* d'entrée doit être égale à 2.

NOTE 1 Une *“resolution”* de 2 implique que *“inputValue”* est une variable à un octet avec d'éventuelles valeurs limitées à 0x00, 0x55, 0xAA et 0xFF.

NOTE 2 Étant donné que *“inputValue”* est une variable à un octet, l'instance répond NO à la requête “QUERY INPUT VALUE LATCH”.

“inputValue” doit représenter l'état d'occupation de la zone couverte par le capteur, comme présenté au Tableau 1.

Tableau 1 – Signification de *“inputValue”*

<i>“inputValue”</i>	État de la zone	Mouvement
0x00	Vacant (Vide)	No (Non)
0x55	Vacant (Vide)	Yes (Oui)
0xAA	Occupied (Occupée)	No (Non)
0xFF	Occupied (Occupée)	Yes (Oui)

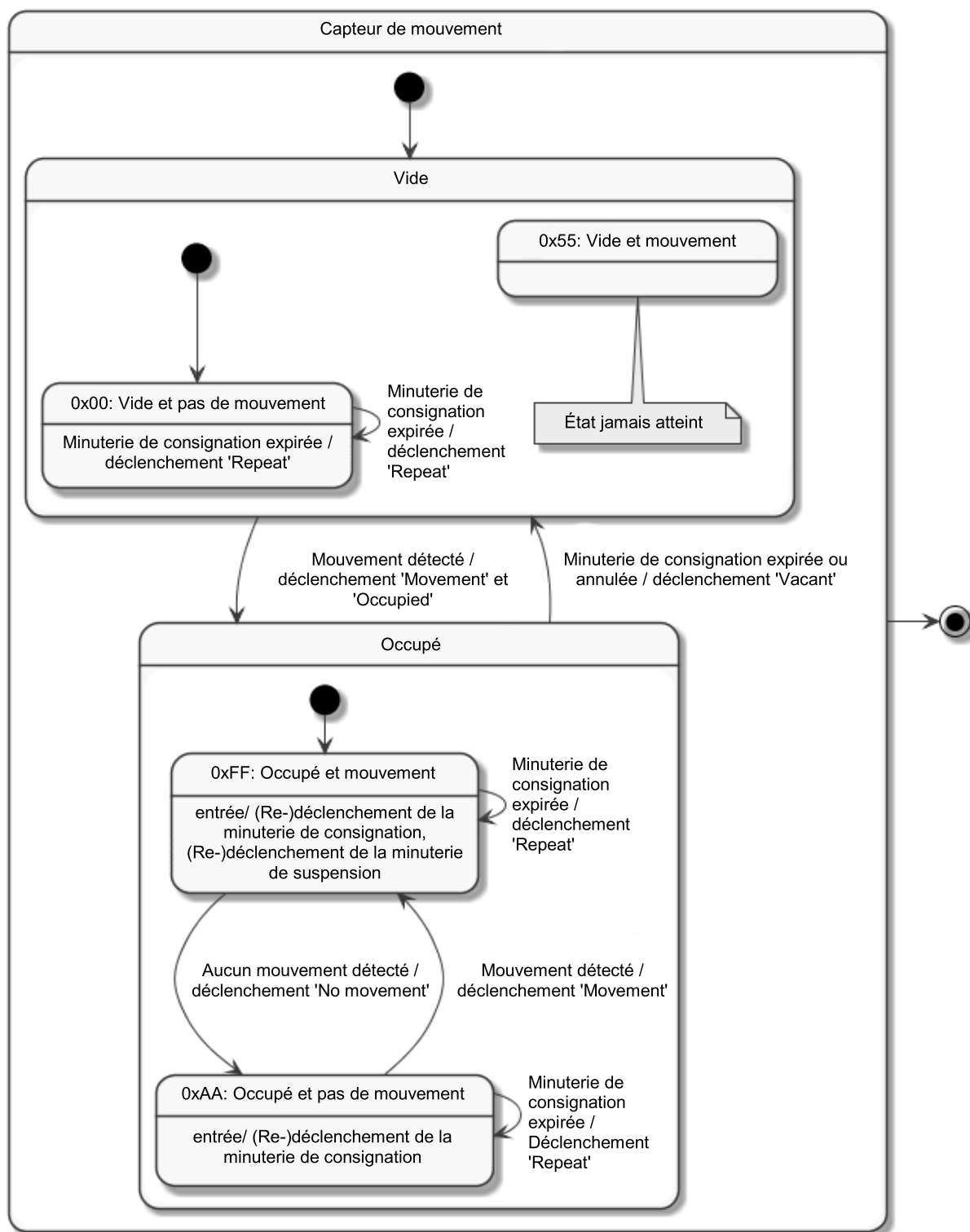
9.3.2 Mise en correspondance du signal d'entrée pour les capteurs de mouvement

Pour les capteurs de mouvement, le signal d'entrée doit directement être mis en correspondance avec un mouvement (uniquement). L'instance doit immédiatement faire passer *“inputValue”* en 0xFF en cas de détection de mouvement. De cette manière, l'instance consigne également un état de zone occupée. Voir Figure 2.

Un capteur de mouvement doit prendre en charge une minuterie de suspension, ainsi que la valeur de temporisation T_{hold} , qui doit être (re)démarrée à chaque détection de mouvement.

Une transition de “*inputValue*” en 0x00 doit uniquement avoir lieu au moment de l'expiration ou de l'annulation de la minuterie de suspension. Dans ce cas, le déclenchement ‘vacant’ (vide) doit être généré.

Lorsque la zone est occupée, “*inputValue*” doit passer de 0xFF à 0xAA en fonction de la détection momentanée de mouvement uniquement.



IEC

Figure 2 – Diagramme d'états du capteur de mouvement

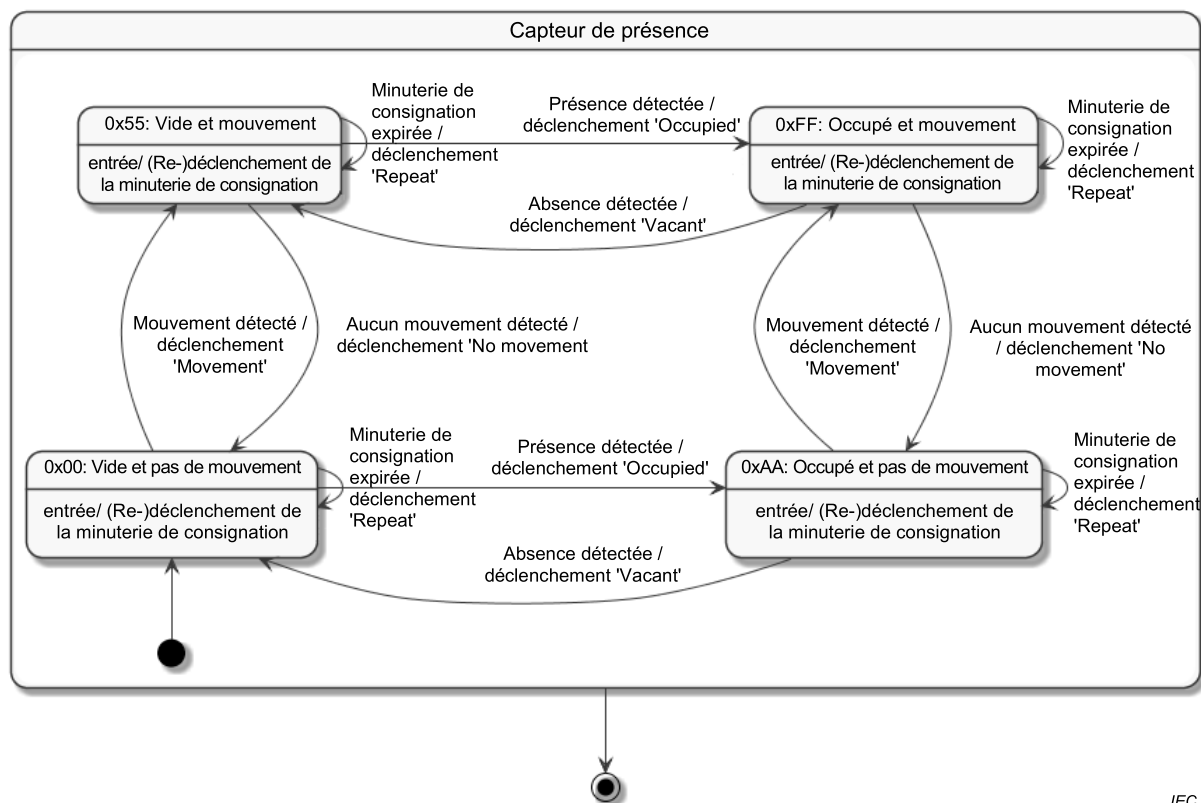
NOTE 1 Une valeur d'entrée de 0x55 n'est pas applicable étant donné que les mouvements déterminent une présence.

NOTE 2 L'absence et la présence peuvent être déduites uniquement à partir de "inputValue".

9.3.3 Mise en correspondance de signaux d'entrée pour les capteurs de présence

Les capteurs de présence doivent consigner l'état du mouvement et l'état de la zone aussi rapidement que possible. Lorsqu'un capteur de présence n'est pas capable de détecter une activité, il doit consigner "aucun mouvement". Voir Figure 3.

NOTE Ceci signifie que la minuterie de suspension d'un capteur de présence ne démarrera jamais.



IEC

Figure 3 – Diagramme d'états du capteur de présence

9.4 Événements

9.4.1 Utilisation prioritaire

9.4.1.1 Généralités

La valeur "eventPriority" par défaut doit avoir une priorité 4. Étant donné que le contrôleur d'application nécessite un certain intervalle de temps pour répondre, il convient de ne pas régler "eventPriority" sur 2.

9.4.1.2 Événements périodiques

Le message périodique "INPUT NOTIFICATION" de consignation de l'événement de confirmation de présence (toujours vide ou toujours occupé) doit toujours être envoyé avec une priorité 5.

NOTE Ce message rend "eventPriority" inapplicable pour cet événement uniquement.

9.4.2 Utilisation du bus

9.4.2.1 Niveau d'instance

Les événements multiples d'une instance ne doivent pas être envoyés dans une transaction. Il existe un délai configurable T_{deadtime} qui doit être pris en compte. Voir 9.5.3 pour de plus amples informations.

9.4.2.2 Niveau du dispositif

Au niveau du dispositif, des événements de différentes instances peuvent être envoyés dans une transaction.

9.4.3 Codage

Les événements de présence et d'absence doivent être codés comme présenté au Tableau 2.

Tableau 2 – Événements de présence et d'absence

Nom de l'événement	Informations d'événement	Description
No movement (pas de mouvement)	00 0000 ---0b	Aucun mouvement détecté. Le déclenchement correspondant est le déclenchement 'No movement'.
Movement (mouvement)	00 0000 ---1b	Mouvement détecté. Le déclenchement correspondant est le déclenchement 'Movement'.
Vacant (Vide)	00 0000 -00-b	La zone s'est vidée. Le déclenchement correspondant est le déclenchement 'Vacant'.
Still vacant (Toujours vide)	00 0000 -10-b	La zone est toujours vide. Cet événement se produit à intervalles réguliers tant que la condition de vide est maintenue. Le déclenchement correspondant est le déclenchement 'Repeat'.
Occupied (Occupé)	00 0000 -01-b	La zone devient occupée. Le déclenchement correspondant est le déclenchement 'Occupied'.
Still occupied (Toujours occupé)	00 0000 -11-b	La zone est toujours occupée. Cet événement se produit à intervalles réguliers tant que la condition occupée est maintenue. Le déclenchement correspondant est le déclenchement 'Repeat'.
Presence sensor (Capteur de présence)	00 0000 0---b	L'événement actuel est déclenché par un capteur de présence.
Movement sensor (Capteur de mouvement)	00 0000 1---b	L'événement actuel est déclenché par un capteur de mouvement.
	1x xxxx xxxxb	Réservé.
	01 xxxx xxxxb	
	00 1xxx xxxxb	
	00 01xx xxxxb	
	00 001x xxxxb	
	00 0001 xxxxb	

NOTE 1 Afin d'économiser la bande passante du bus, le contrôleur d'application a la possibilité d'empêcher les notifications d'événement dont il n'a pas besoin, tel que décrit en 9.4.4.

L'événement doit être consigné dans une "INPUT NOTIFICATION" par une opération OR au niveau du bit des valeurs d'informations d'événement. Afin d'effectuer l'opération OR, chaque bit comportant le symbole "-" dans la liste des noms d'événements, doit par hypothèse être pris égal à 0.

L'information contenue dans le bit 3 peut être utilisée par le contrôleur d'application pour déterminer si le capteur a déjà appliqué une minuterie de suspension (capteur de mouvement).

NOTE 2 Chaque événement activé se traduit par un événement complet consignait à la fois l'information de mouvement et l'information de présence.

9.4.4 Configuration des événements

Le contrôleur d'application peut ne pas avoir besoin de tous les déclenchements d'événement mentionnés en 9.4.3. L'instance doit autoriser le contrôleur d'application à définir “*eventFilter*” (voir l'IEC 62386-103:2014 et l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 9.7.4) de façon à empêcher les déclenchements d'événement dont le contrôleur d'application n'a pas besoin. Pour le présent document, “*eventFilter*” doit être réduit à un octet.

NOTE L'empêchement de déclenchements d'événement augmente la disponibilité de la bande passante effective du bus.

Le filtre “*eventFilter*” doit être tel que défini au Tableau 3:

Tableau 3 – Filtre d'événement

Bit	Description	Valeur	Par défaut
0	Événement 'Occupied' activé?	"1" = "Yes"	1
1	Événement 'Vacant' activé?	"1" = "Yes"	1
2	Événement 'Repeat' activé?	"1" = "Yes"	0
3	Événement 'movement' activé?	"1" = "Yes"	0
4	Événement 'no movement' activé?	"1" = "Yes"	0
5	Réservé	0	0
6	Réservé	0	0
7	Réservé	0	0

Le filtre peut être défini par “SET EVENT FILTER (*DTR0*)” et peut être interrogé à l'aide de “QUERY EVENT FILTER 0-7”. Voir l'IEC 62386-103:2014 et l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, pour de plus amples informations.

Lorsque l'événement ‘repeat’ est activé, à l'expiration de la minuterie de consignation, l'événement 'still vacant' doit être envoyé lorsque l'événement ‘vacant’ est activé et l'événement 'still occupied' doit être envoyé lorsque l'événement ‘occupied’ est activé.

9.4.5 Génération d'événement

Un événement doit être généré à chaque modification de “*inputValue*” ou à l'expiration de la minuterie de consignation.

Lorsqu'un nouvel événement se produit avant l'envoi de l'événement en cours, le nouvel événement doit remplacer l'événement en cours. Ceci peut être dû à un bus indisponible ou à la minuterie de temps mort, par exemple.

9.4.6 Déclenchement et capture des mouvements

Le filtre d'événement peut être ajusté afin d'activer ou de désactiver l'événement ‘movement’. Il convient de porter une attention particulière lors de l'activation de l'événement ‘movement’, car celui-ci est susceptible de saturer le bus.

Lorsque l'événement 'movement' est désactivé, le contrôleur d'application peut faire une demande explicite d'un envoi unique de l'événement correspondant (en définissant "*catching*"), au moyen de la commande "CATCH MOVEMENT". Chaque "INPUT NOTIFICATION" doit effacer "*catching*", ce qui implique que "CATCH MOVEMENT" correspond à une demande à notification unique. Les instructions ne doivent pas modifier le filtre d'événement.

Lorsque l'événement 'movement' est activé, l'instruction "CATCH MOVEMENT" doit être ignorée.

NOTE Une autre instruction "CATCH MOVEMENT" n'a pas d'effet si la commande n'a pas (encore) donné lieu à une notification.

La requête "QUERY CATCHING" peut être utilisée pour vérifier qu'aucune notification de mouvement n'a encore été envoyée ("*catching*" a été défini).

9.5 Configuration du dispositif d'entrée

9.5.1 Utilisation de la minuterie de suspension

La minuterie de suspension est uniquement mise en œuvre pour les capteurs de mouvement. Le modèle de la Figure 2 représente la façon dont la minuterie de suspension est utilisée pour déduire une présence.

La minuterie de suspension peut être annulée à l'aide de la commande "CANCEL HOLD TIMER". Ceci force la transition vers l'état "vacant" (vide).

L'annulation et l'expiration de la minuterie de suspension doivent toutes les deux générer un déclenchement 'vacant'.

9.5.2 Utilisation de la minuterie de consignation

Lorsque la minuterie de consignation est définie, elle doit générer un déclenchement 'repeat' à chaque période T_{report} , même lorsque "*inputValue*" n'a pas changé. La minuterie de consignation doit être redémarrée à chaque envoi d'événement.

Lorsque la minuterie de consignation est activée sur plusieurs dispositifs, ces dispositifs peuvent envoyer des données contradictoires qui commandent le même appareillage. Selon l'application, il est nécessaire de porter une attention particulière lors de l'activation de la minuterie de consignation.

9.5.3 Utilisation de la minuterie de temps mort

Lorsque la minuterie de temps mort est définie, l'instance ne doit pas envoyer d'événement tant que la minuterie de temps mort n'a pas expiré. La minuterie de temps mort doit être redémarrée à chaque envoi d'événement.

NOTE Le but de la minuterie de temps mort est d'augmenter la disponibilité de la bande passante effective du bus. Elle n'est pas destinée à être utilisée en tant que minuterie de suspension.

9.5.4 Réglage des minuteries

Les minuteries d'événements doivent être programmables, comme indiqué au Tableau 4. La période peut être calculée comme suit:

$$\text{Période} = T_{\text{incr}} * \text{multiplicateur}$$

La période réelle ne doit être calculée, d'après la variable correspondante, qu'au (re)démarrage d'une minuterie. Ceci implique que les périodes sont uniquement modifiées

après le redéclenchement, l'annulation ou l'expiration de toute exécution d'une minuterie. La tolérance sur la période doit être de $\pm 5\%$.

Tableau 4 – Réglage de la minuterie d'événement

Période	Multiplicateur	Valeur par défaut	T_{incr}	$T_{default}$	T_{min}	T_{max}
$T_{deadtime}$	" $t_{Deadtime}$ "	2	50 ms	100 ms	0 s	12,75 s
T_{hold}^a	" t_{Hold} "	90	10 s	15 min	1 s	42,3 min
T_{report}	" t_{Report} "	20	1 s	20 s	1 s	4 min 15 s
^a Uniquement applicable aux capteurs de mouvement.						

Le dispositif d'entrée doit afficher les opérations suivantes pour définir et observer les multiplicateurs de minuterie:

- "SET HOLD TIMER ($DTR0$)", "QUERY HOLD TIMER" pour définir ou interroger " t_{Hold} ";
- "SET REPORT TIMER ($DTR0$)", "QUERY REPORT TIMER" pour définir ou interroger " t_{Report} ";
- "SET DEADTIME TIMER ($DTR0$)", "QUERY DEADTIME TIMER" pour définir ou interroger " $t_{Deadtime}$ ".

"QUERY HOLD TIMER" doit répondre MASK lorsque la minuterie de suspension n'est pas mise en œuvre et " t_{Hold} " lorsqu'elle est mise en œuvre.

Lorsque la minuterie de suspension est mise en œuvre, "SET HOLD TIMER ($DTR0$)" doit régler " t_{Hold} " sur " $DTR0$ " sauf si " $DTR0$ " est égal à MASK. Dans ce cas, la commande doit être ignorée. La période minimale de temps lorsque " t_{Hold} " est égale à 0 doit être de 1 s.

"SET REPORT TIMER ($DTR0$)" doit définir " t_{Report} " en fonction de " $DTR0$ ". Lorsque " t_{Report} " est réglé sur 0, la minuterie de consignation doit être désactivée.

"SET DEADTIME TIMER ($DTR0$)" doit définir " $t_{Deadtime}$ " en fonction de " $DTR0$ ". Lorsque " $t_{Deadtime}$ " est réglé sur 0, la minuterie de temps mort doit être désactivée.

Si $T_{report} < T_{deadtime}$, T_{report} doit être $T_{deadtime}$ (indépendamment de la valeur de " t_{Report} ").

9.5.5 Configuration manuelle

Lorsque l'IEC 62386-333 est mise en œuvre, les variables du niveau d'instance du Tableau 5 peuvent être configurées manuellement. QUERY MANUAL CONFIGURATION CAPABILITY 3xx (voir l'IEC 62386-333) doit renvoyer l'octet, comme défini au Tableau 5:

Tableau 5 – Valeurs de " $manualCapabilityInstance3xx$ "

Bit	Description	Valeur
0	Configuration manuelle de " t_{Report} " prise en charge	"1" = "Yes"
1	Configuration manuelle de " t_{Hold} " prise en charge	"1" = "Yes"
2	Configuration manuelle de " $t_{Deadtime}$ " prise en charge	"1" = "Yes"
3	Réservé	"0"
4	Réservé	"0"
5	Réservé	"0"
6	Réservé	"0"
7	Réservé	"0"

9.6 Traitement des exceptions

9.6.1 Défaillance physique du capteur

Lorsqu'une défaillance physique du capteur est détectée, l'instance doit régler *"instanceError"* sur TRUE entre le moment de la détection de la défaillance et la résolution de la défaillance. Pendant la détection de l'erreur, aucun autre événement ne doit être envoyé.

9.6.2 Erreurs spécifiques au fabricant

Lorsqu'une erreur spécifique au fabricant, autre qu'une défaillance physique du capteur, est détectée, l'instance doit régler *"instanceError"* sur TRUE entre le moment où l'erreur survient et la disparition de l'erreur.

9.6.3 Valeur d'erreur

"instanceError" peut être observée par le biais de "QUERY INSTANCE STATUS".

Pendant le réglage de *"instanceError"*, "QUERY INSTANCE ERROR" doit renvoyer *"instanceErrorByte"*, conformément au Tableau 6.

Tableau 6 – Valeurs de *"instanceErrorByte"*

Bit	Description	Valeur
0	Défaillance physique du capteur?	"1" = "Yes"
1	Réservé	"0"
2	Réservé	"0"
3	Réservé	"0"
4	Erreur 1 spécifique au fabricant?	"1" = "Yes"
5	Erreur 2 spécifique au fabricant?	"1" = "Yes"
6	Erreur 3 spécifique au fabricant?	"1" = "Yes"
7	Erreur 4 spécifique au fabricant?	"1" = "Yes"

Lorsque *"instanceErrorByte"* est utilisé, la signification des bits [7:4] de *"instanceErrorByte"* doit être documentée dans la notice/documentation. L'impact sur la génération d'événements doit également être documenté.

10 Déclaration des variables

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, Article 10 s'appliquent, ainsi que les considérations suivantes.

Le Tableau 7 présente les ajouts aux variables de dispositif.

Tableau 7 – Déclaration des variables de dispositif

Variable	Valeur par défaut (valeur de rodage en usine)	Valeur réinitialisée	Valeur de mise sous tension	Plage de validité	Type de mémoire
<i>"extendedVersionNumber"</i>	2.0	pas de modification	pas de modification	00001000b	ROM

Le Tableau 8 présente les restrictions des variables d'instance.

Tableau 8 – Restrictions des variables d'instance définies dans l'IEC 62386-103:2014 et l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—

Variable	Valeur par défaut (valeur de rodage en usine)	Valeur réinitialisée	Valeur de mise sous tension	Plage de validité	Type de mémoire
"instanceType"	3	pas de modification	pas de modification	3	ROM
"resolution"	2	pas de modification	pas de modification	2	ROM
"inputValue"	^a	pas de modification	pas de modification ^b	0x00, 0x55, 0xAA, 0xFF	RAM
"eventFilter"	0000 0011b	0000 0011b	pas de modification	000x xxxxb	NVM
"eventPriority"	4	4	pas de modification	[2,5]	NVM
^a Non applicable.					
^b Il convient que la valeur représente la situation réelle dès que possible.					

Le Tableau 9 présente les ajouts aux variables d'instance.

Tableau 9 – Déclaration des variables d'instance

Variable	Valeur par défaut (valeur de rodage en usine)	Valeur réinitialisée	Valeur de mise sous tension	Plage de validité	Type de mémoire
"instanceErrorByte"	^a	pas de modification	0 ^b	xxxx 000xb	RAM
"tDeadtime"	2	2	pas de modification	[0,255]	NVM
"tHold" ^c	90	90	pas de modification	[0 254]	NVM
"tReport"	20	20	pas de modification	[0,255]	NVM
"catching"	^a	FALSE	FALSE	[TRUE,FALSE]	RAM
^a Non applicable.					
^b Il convient que la valeur représente la situation réelle dès que possible.					
^c Applicable uniquement pour les capteurs de mouvement. Sinon, "tHold" est MASK.					

11 Définition des commandes

11.1 Généralités

Les codes de fonctionnement non utilisés doivent être réservés pour des besoins futurs.

11.2 Fiches de vue d'ensemble

11.2.1 Généralités

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.2 s'appliquent, avec les ajouts suivants.

11.2.2 Commandes normalisées

Le Tableau 10 donne une vue d'ensemble des commandes et requêtes supplémentaires.

Tableau 10 – Commandes normalisées

Nom de la commande	Octet d'adresse	Octet d'instance	Octet de code de fonctionnement	DTR0	DTR1	DTR2	Réponse	Envoyer deux fois	Voir paragraphe	Paragraphe relatif à la commande
CATCH MOVEMENT	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x20						9.4.6	11.7.2
SET HOLD TIMER (<i>DTR0</i>)	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x21	✓				✓	9.5.1	11.8.3
SET REPORT TIMER (<i>DTR0</i>)	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x22	✓				✓	9.5.2	11.8.4
SET DEADTIME TIMER (<i>DT R0</i>)	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x23	✓				✓	9.5.3	11.8.5
CANCEL HOLD TIMER	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x24						9.5.1	11.7.3
QUERY DEADTIME TIMER	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x2C				✓		9.5.3	11.9.3
QUERY HOLD TIMER	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x2D				✓		9.5.1	11.9.4
QUERY REPORT TIMER	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x2E				✓		9.5.2	11.9.5
QUERY CATCHING	<i>Device</i>	<i>Instance</i>	0x2F				✓		9.4.6	11.9.6

11.3 Messages d'événement

11.3.1 INPUT NOTIFICATION (*device/instance, event*)

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.3.1 s'appliquent, avec les ajouts suivants:

“*catching*” doit être réglé sur FALSE lorsque le déclenchement relatif à la notification d'entrée est ‘movement’.

Se référer à 9.4.3 pour avoir une vue d'ensemble des valeurs *event*.

11.3.2 POWER NOTIFICATION (*device*)

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.3.2 s'appliquent.

11.4 Instructions relatives au dispositif de commande

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.4 s'appliquent.

11.5 Instructions relatives à la configuration du dispositif

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.5 s'appliquent.

11.6 Requêtes propres au dispositif

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.6 s'appliquent.

11.7 Instructions relatives à la commande d'instance

11.7.1 Généralités

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.7 s'appliquent, avec les ajouts suivants.

11.7.2 CATCH MOVEMENT

Lorsque l'événement 'movement' est activé, l'instruction "CATCH MOVEMENT" doit être ignorée.

Lorsque l'événement 'movement' est désactivé, "*catching*" doit être réglé sur TRUE. Dès qu'un événement de mouvement détecté a été envoyé, "*catching*" doit être rétabli sur FALSE.

Cette instruction ne doit pas modifier le filtre d'événement.

Se référer à 9.4.6 pour de plus amples informations.

11.7.3 CANCEL HOLD TIMER

Cette instruction doit être ignorée lorsque la minuterie de suspension n'est pas mise en œuvre.

Lorsque la minuterie de suspension est mise en œuvre et que la minuterie est en cours d'exécution, cette instruction doit annuler la minuterie et générer un déclenchement "vacant".

Se référer à 9.5.1 pour de plus amples informations.

11.8 Instructions relatives à la configuration d'instance

11.8.1 Généralités

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.8 s'appliquent, avec les ajouts et remplacements suivants:

11.8.2 SET EVENT FILTER (*DTR0*)

"*eventFilter*" doit être réglé sur *DTR0* lorsque la valeur se situe dans la plage valide. Dans le cas contraire, la commande doit être ignorée.

11.8.3 SET HOLD TIMER (*DTR0*)

Lorsque la minuterie de suspension est mise en œuvre, "SET HOLD TIMER (*DTR0*)" doit régler "*tHold*" sur "*DTR0*" sauf si "*DTR0*" est égal à MASK. Dans ce cas, la commande doit être ignorée.

Se référer à 9.5.1 pour de plus amples informations.

11.8.4 SET REPORT TIMER (*DTR0*)

"*tReport*" doit être réglé sur "*DTR0*".

Se référer à 9.5.2 pour de plus amples informations.

11.8.5 SET DEADTIME TIMER (*DTR0*)

"*tDeadtime*" doit être réglé sur "*DTR0*".

Se référer à 9.5.3 pour de plus amples informations.

11.9 Requêtes d'instance

11.9.1 Généralités

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.9 s'appliquent, avec les ajouts suivants:

11.9.2 QUERY INSTANCE ERROR

L'information détaillée de l'erreur doit être "*instanceErrorByte*".

Se référer à 9.6.3 pour de plus amples informations.

11.9.3 QUERY DEADTIME TIMER

La réponse doit être "*tDeadtime*".

Se référer à 9.5.3 pour de plus amples informations.

11.9.4 QUERY HOLD TIMER

La réponse doit être MASK lorsque la minuterie de suspension n'est pas mise en œuvre et "*tHold*" lorsqu'elle est mise en œuvre.

Se référer à 9.5.1 pour de plus amples informations.

11.9.5 QUERY REPORT TIMER

La réponse doit être "*tReport*".

Se référer à 9.5.2 pour de plus amples informations.

11.9.6 QUERY CATCHING

La réponse doit être YES lorsque "*catching*" est égal à TRUE et NO si ce n'est pas le cas.

Se référer à 9.4.6 pour de plus amples informations.

11.10 Commandes spéciales

Les exigences de l'IEC 62386-103:2014 et de l'IEC 62386-103:2014/AMD1:—, 11.10 s'appliquent.

Bibliographie

- [1] IEC 61347 (toutes les parties), *Appareillages de lampes*
 - [2] IEC 61347-1, *Appareillages de lampes – Partie 1: Exigences générales et exigences de sécurité*
-

INTERNATIONAL
ELECTROTECHNICAL
COMMISSION

3, rue de Varembé
PO Box 131
CH-1211 Geneva 20
Switzerland

Tel: + 41 22 919 02 11
Fax: + 41 22 919 03 00
info@iec.ch
www.iec.ch